

Guía de inicio rápido



i-team Professional b.v.

Hoppenkuil 27b, 5626 DD Eindhoven, Países Bajos Teléfono: +31402662400 Correo electrónico: <u>hello@i-</u> <u>teamglobal.com</u>



© Índice

Cargar e insertar la batería	. 3
Preparar el co-botic 45 para su uso	. 3
Conectar el co-botic 45 a la red vía Wi-Fi	. 4
Conectar el co-botic 45 a la red mediante tarjeta SIM	. 5
Crear mapas y ejecutar tareas con la aplicación co-botic	. 6



ATENCIÓN

El objetivo de esta guía de inicio rápido es poner en marcha el co-botic 45[™] lo más rápidamente posible. La creación de mapas y rutas tal y como se describe en este documento puede no ser necesariamente la forma más eficiente. Se requiere formación para crear mapas, rutas y tareas óptimos.

Carga e inserta la batería



ATENCIÓN

Cargue completamente tanto la batería del co-botic 45 como la del mando a distancia antes de utilizarlo por primera vez.

- 1. Inserte la batería [1] en el compartimento de la batería.
- 2. Pulse el botón de encendido para encender el co-botic 45.





 Presione el pestillo para desbloquear el depósito de agua limpia [1].



 Utilizando la manguera interna
 [1], llene el depósito de agua limpia con agua limpia.

Preparar el co-botic 45 para su uso



 Presione el interior de las asas
 y tire para extraer el depósito de agua limpia [3].



4. Introduzca el depósito de agua limpia [1]. Un chasquido indicará



que está correctamente instalado.

Conecta el co-botic 45 a la red vía Wi-Fi



 En la pantalla, introduzca la contraseña de 4 dígitos para desbloquear el co-botic 45. Por defecto es 1234.



- 3. Desplácese hacia la derecha y seleccione [Configuración].
- 4. Desplácese hacia abajo y seleccione [Red].



2. Selecciona [Más].



- 5. Seleccione [Conectado a la red].
- 6. Selecciona tu red.
- Introduzca la contraseña de red y seleccione [confirmar].



Conecta el co-botic 45 a la red a través de la tarjeta SIM

- 1. Abra la tapa de goma [1].
- 2. Retire el tornillo Allen y la cubierta de plástico [2].
- Introduzca la tarjeta SIM en la ranura [3]. Aparece la página El lado con el chip de la tarjeta SIM debe quedar hacia arriba al insertarla.





Crear mapas y ejecutar tareas con la aplicación co-botic





4. Busque su cobotic 45 y seleccione los **[tres**



 Encienda el mando a distancia [1] y conéctelo al cobotic 45 [2].



 En el menú principal, seleccione [Mapas].





 Selecciona [+] y, a continuación, [Nuevo mapa].



0

8. Asigne un nombre y una planta al nuevo mapa y seleccione **[Siguiente]**.



 Utilizando el joystick, mueva el co-botic 45 por la habitación para mapearla. Seleccione [Finalizar grabación] cuando haya terminado de mapear.





0

- 10. Busca el nuevo mapa en el 11. Seleccione [Cambiar menú de mapas. Selecciona tu nuevo mapa.
 - nuevo mapa. 12. Seleccione [Gestión de tareas].

mapa] para utilizar este



13. Seleccione [+] para crear un nuevo plan de limpieza. El co-botic 45 creará una ruta de limpieza basada en este plan.





0



- 14. Introduzca un nombre para 16. Seleccione la zona azul. el nuevo plan y, a continuación, seleccione [Area Draw].
- 18. Seleccione puntos para moverlos. Cuando se selecciona un punto, éste se vuelve naranja.



19. [Añade puntos] al área para cambiar la forma. Los nuevos puntos aparecerán en la [marca azul].

17. Arrastre y pellizque para ampliar el mapa y editar la zona azul.



- 20. Arrastre el mapa para colocar la marca azul.
- 21. Guarde 🚺 los cambios cuando haya terminado.



El nuevo plan se generará y se guardará en el menú de gestión de tareas, véase el paso 13. El plan puede iniciarse desde la aplicación. Continúe con el paso 22 para

15. Seleccione [Siguiente].



poder iniciarlo desde la pantalla.



22. En el menú principal, seleccione **[Tareas]**.

<	Tasks	select
	No Content	
	New Task	

23. Seleccione [Nueva tarea].

<	Schedule Setting	
*	Task Name Task001)
*	Executing time 17:30 — 19:00	
*	Number of executions 1	
* :	Schedule Legal Workday	>
* (Cleaning mode Scrubbing/Standard	>
	Next	

24. Introduzca los detalles de la tarea y seleccione [Siguiente].



25. Configure la tarea añadiendo **[+]** su(s) plan(es) de limpieza.

`	Task Planning	
	Meeting room 1	•
	110	
	Add Plan	Queue order(1)
	Add Plan Planning001 Area Draw	Queue order(1)
	Add Plan Planning001 Area Draw Adde	Queue order(1)

O

26. Seleccione cuántas veces se ejecutarán los planes añadidos.

Task Planning



27. En caso de múltiples planes, seleccione **[Orden de cola]** para cambiar el orden en el que se ejecutarán los planes.

<	Task Planning		
• Me	eeting room 1		
	Add Plan Queue order(1) Delete		
1	Planning001 _ 1 + =		
	Area Draw		
	Finish		

28. Seleccione **[Finalizar]** cuando terminado de configurar la tarea.



29. En la ventana emergente, seleccione **[Confirmar]** para iniciar la tarea ahora, o **[Cancelar]** para guardarla.



30. La nueva tarea se guardará en el menú Tareas y podrá iniciarse manual o automáticamente. Al iniciar una tarea, asegúrate de que:

- Se ha seleccionado el mapa correcto, véase el paso 11.
- El cobotic 45 está en su posición inicial en el mapa.

Si el co-botic 45 se encuentra en otro lugar de la habitación, desplácelo a su posición inicial (con ayuda del mando a distancia) o haga que el co-botic 45 localice su posición en la habitación continuando con el paso 31.

All Devices >	
202310N Cleaning R Remote	ILC012D0004 *Online obot >
Maps	Tasks
Cleaning Record	More C
Bevice Mess	ango Me

0

31. En el menú principal, seleccione [Más].



- 32. Seleccione [Iniciando localización].
- 33. Seleccione [Confirmar].



